

## TP n° 11 : Équations différentielles

### Correction de l'exercice 1 –

1. Ici, la résolution de l'équation en  $y_{k+1}$  peut se faire mathématiquement de façon explicite, et aboutit à l'identité :

$$y_{k+1} = \frac{1 + \sin(t_k) \frac{t_{k+1}-t_k}{2}}{1 - \sin(t_{k+1}) \frac{t_{k+1}-t_k}{2}}.$$

2. On implémente les deux méthodes Euler et Crank-Nicholson, et on trace les courbes correspondantes, ainsi que celle obtenue avec odeint avec le même nombre de pas :

```
import scipy.integrate as si
import numpy as np
from math import sin
import matplotlib.pyplot as plt

def F(y,t):
    return y * sin(t)

def euler(F,y0,t0,t1,n):
    """euler entre t0 et t1 initialisé avec y0, et n pas"""
    T = np.linspace(t0,t1,n+1)
    Y = [y0]
    for k in range(len(T)-1):
        Y.append(Y[-1] + F(Y[-1],T[k]) * (T[k+1]-T[k]))
    return T, Y

def cranknicholsonpart(y0,t0,t1,n):
    """CN entre t0 et t1 initialisé avec y0 et n pas pour la fonction
    de l'énoncé uniquement"""
    T = np.linspace(t0,t1,n+1)
    Y = [y0]
    for k in range(len(T)-1):
        h = (T[k+1]-T[k])/2
        Y.append(Y[-1] * (1+sin(T[k]) * h)/(1-sin(T[k+1])*h))
    return T,Y

def trace1(y0,t0,t1,n):
    T1,Y1 = euler(F,y0,t0,t1,n)
    T2,Y2 = cranknicholsonpart(y0,t0,t1,n)
    T3 = np.linspace(t0,t1,n+1)
    Y3 = si.odeint(F,y0,T3)
    plt.plot(T1,Y1, label = 'euler')
    plt.plot(T2,Y2, label = 'crank-nicholson')
    plt.plot(T3,Y3, label = 'odeint')
```

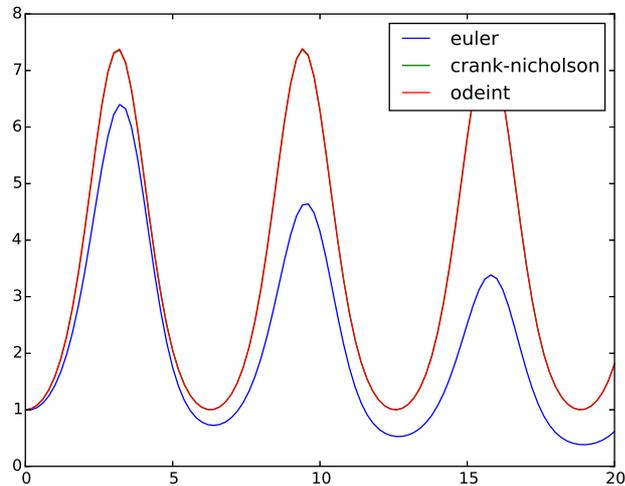
```

plt.legend()
% plt.savefig('py088-2.eps')
plt.show()

trace1(1,0,20,20)

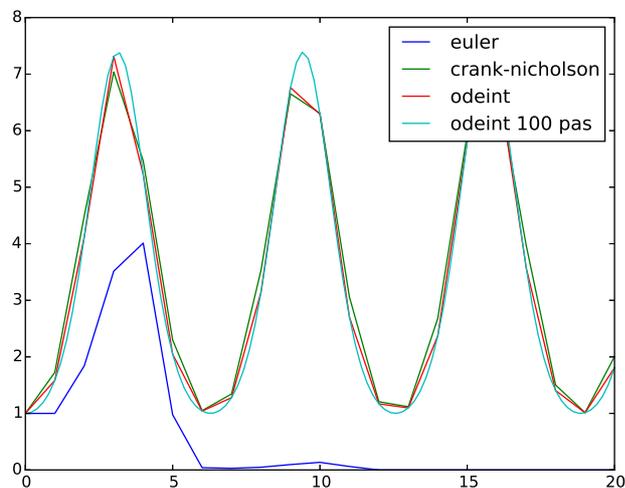
```

Avec 100 pas, on obtient les graphes suivants :



Les courbes de odeint et de Crank-Nicholson sont superposées.

- Si on diminue le nombre de pas à 20, le résultat pour le schéma de Crank-Nicholson reste bon. On a également conservé le tracé de odeint avec  $n=100$  pour comparer.



- On résout l'équation avec la méthode de la sécante, la plus efficace ne nécessitant pas de connaître la dérivée de l'équation.

```

def secante(f,a,b,e):
    while b-a > e:
        c = a - (b-a)*f(a)/(f(b)-f(a))
        a,b=b,c
    return c

def cranknicholson(F,y0,t0,t1,n):

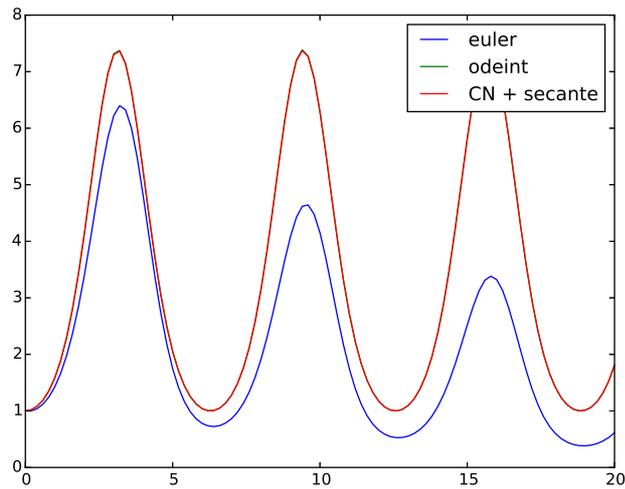
```

```

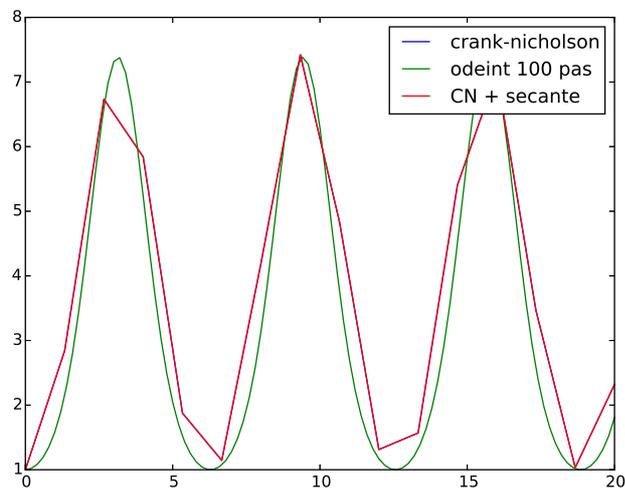
"""CN entre t0 et t1 initialisé avec y0 et n pas pour la fonction
de l'énoncé uniquement"""
T = np.linspace(t0,t1,n+1)
Y = [y0]
for k in range(len(T)-1):
    f = lambda x: Y[-1]+ (F(Y[-1],T[k])+ F(x,T[k+1]))/2 * (T[k+1]-T[k]) -x
    Y.append(secante(f,Y[-1],Y[-1]+1, 1e-10))
return T,Y

```

Pour la fonction précédente et 100 pas, on obtient :



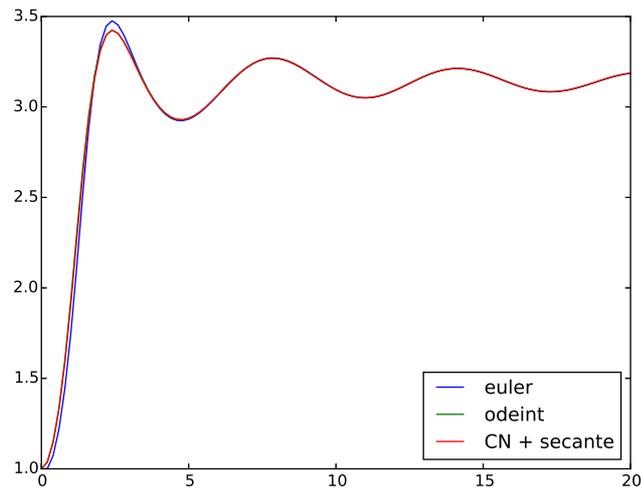
Et avec 20 pas :



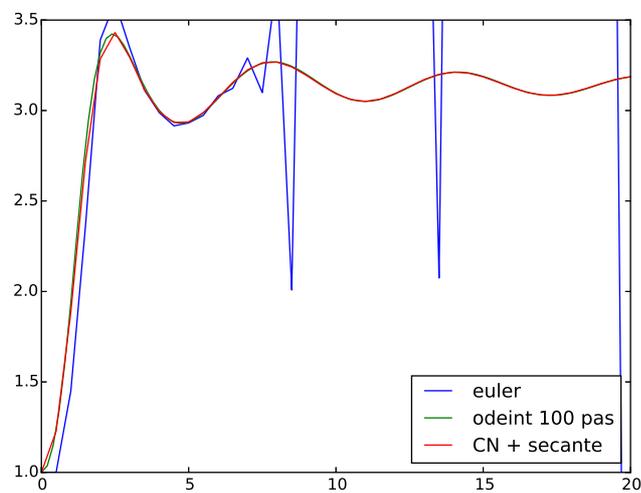
La courbe est confondue avec la courbe obtenue par résolution « mathématique » de l'équation.

On peut l'expérimenter sur d'autres équations différentielles pour lesquelles une résolution mathématique est plus délicate. Par exemple l'équation différentielle  $y' = t\sin(y) + \sin(t)$ .

Les courbes obtenues pour 100 pas sur l'intervalle  $[0, 20]$  :



Et pour 40 pas, Euler renvoie n'importe quoi, alors que Crank-Nicholson tient la route :



### Correction de l'exercice 2 –

Le code demandé, avec les tracés, par cette méthode, et avec odeint pour comparer.

```

from math import sqrt,sin
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import scipy.integrate as si

def eulerrichardson(F,y0,t0,t1,eps,h):
    T=[t0]
    Y=[y0]
    k = 0
    while T[-1] < t1:
        p1 = F(Y[-1],T[-1])
        p2 = F(Y[-1] + p1 * (h/2), T[-1] + (h/2))
        e = (h/2) * abs(p2-p1)
        while e > eps:
            h = 0.95 * h * sqrt(eps/e)
            p1 = F(Y[-1],T[-1])

```

```

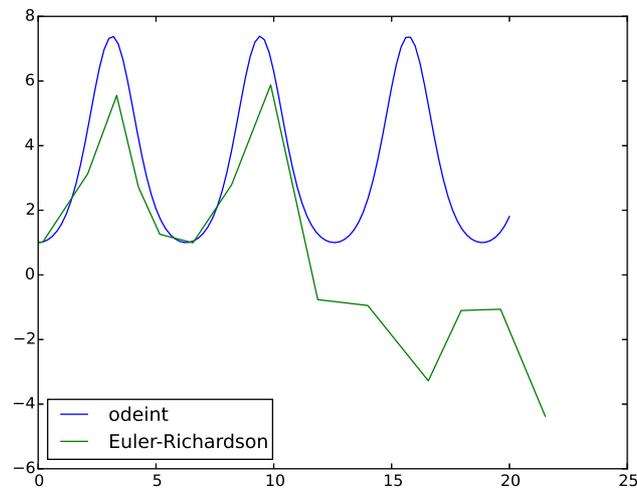
        p2 = F(Y[-1] + p1 * (h/2), T[-1] + (h/2))
        e = (h/2) * abs(p2-p1)
        T.append(T[-1]+ h)
        Y.append(Y[-1]+ p2 * h)
        h *= 0.95 * sqrt(eps/e)
    return T,Y

def F(y,t):
    return y * sin(t)

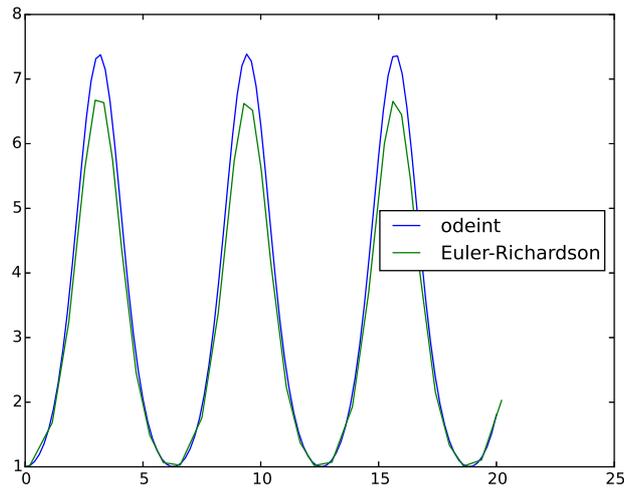
def trace1(F,y0,t0,t1,n,eps,h):
    T1 = np.linspace(t0,t1,n+1)
    Y1 = si.odeint(F,y0,T1)
    T2,Y2 = eulerrichardson(F,y0,t0,t1,eps,h)
    print('Nombre de subdivisions: {}'.format(len(T2)))
    plt.plot(T1,Y1, label = 'odeint')
    plt.plot(T2,Y2, label = 'Euler-Richardson')
    plt.legend(loc = 'best')
    plt.savefig('py089-2.eps')
    plt.show()

```

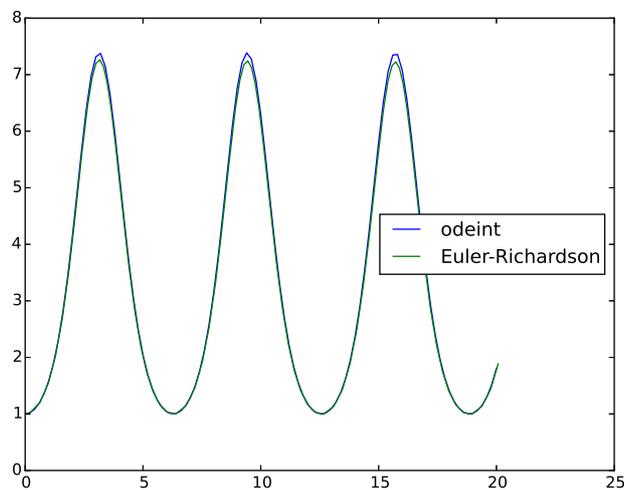
Le graphe obtenu avec  $h = 0.2$  (pas initial correspondant à 100 subdivisions si on considère la subdivision régulière), et  $\varepsilon = 1$  :



La précision n'est clairement pas suffisante. Le nombre de pas est de 15.  
Avec  $\varepsilon = 0.25$ , c'est déjà beaucoup mieux avec seulement 36 pas :



Avec  $\varepsilon = 0.05$ , le résultat est presque parfait, avec 77 pas.



### Correction de l'exercice 3 –

Pour le calcul et le tracé :

```
import scipy.integrate as si
import numpy as np
from mpl_toolkits.mplot3d import Axes3D
import matplotlib.pyplot as plt

def F(X,t,sig,rho,beta):
    x1= sig *(X[1]-X[0])
    x2=rho*X[0]-X[1]-X[0]*X[2]
    x3=X[0]*X[1] - beta*X[2]
    return [x1,x2,x3]

def lorenz(sig,rho,beta,x0,y0,z0,t0,t1,n):
    T= np.linspace(t0,t1,n+1)
    V= si.odeint(lambda X,t: F(X,t,sig,rho,beta), [x0,y0,t0], T)
    X= [v[0] for v in V]
```

```

Y= [v[1] for v in V]
Z= [v[2] for v in V]
return X,Y,Z

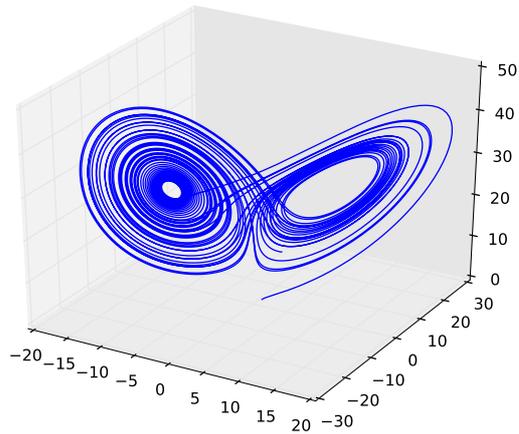
```

```

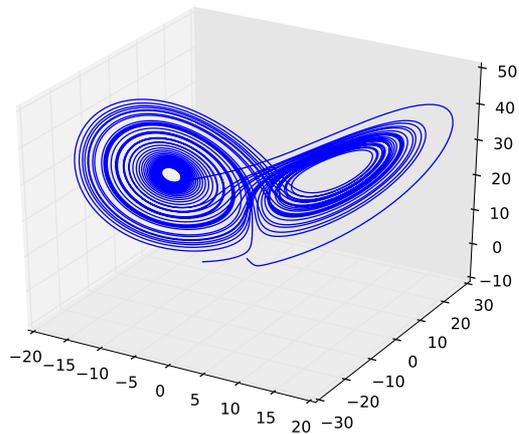
X1,Y1,Z1 = lorenz(10,28,8/3, -2,3,-5,0,50,10000)
plt.axes(projection='3d').plot(X1,Y1,Z1)
plt.savefig('py090-2.eps')
plt.show()

```

Pour la condition initiale (1, 1, 1), on obtient :



Pour la condition initiale (-2, 3, -5) :



Pour tester le caractère chaotique, on rajoute la fonction suivante :

```

def chaos(V,dV):
    X,Y,Z=lorenz(10,28,8/3,V[0],V[1],V[2],0,50,10000)
    print('CI en V: {}'.format((X[-1],Y[-1],Z[-1])))
    X,Y,Z=lorenz(10,28,8/3,V[0]+ dV[0],V[1]+dV[1],V[2]+dV[2],0,50,10000)
    print('CI en V+dV: {}'.format((X[-1],Y[-1],Z[-1])))

chaos((1,1,1),(0.0000001,0.0000001,-0.0000001))

```

Après quelques essais, on se rend compte que même avec des valeurs très petites de  $dV$ , on obtient des résultats très différents. Par exemple, pour l'exemple donné dans le code, on obtient :

```
CI en V : (2.5200778925909653, 4.5438074771160473, 10.66460526673729)
CI en V+dV : (-1.5054992331291279, -2.6983087728036148, 17.73656306364666)
```